



コントローラ内蔵**ベルト駆動**リニアステージ：
A-BLQ-E シリーズ <高速タイプ> **ロータリエンコーダ**内蔵



A-BLQ-E シリーズ、コントローラ内蔵ベルト駆動高速電動リニアステージ

- ・ストローク：70, 145, 295, 445, 595, 1045, 1495, 2095 mm
- ・最大耐荷重：20 kg（中心荷重） 最大カンチレバー荷重：600 N・cm
- ・最高速度：**2 m/s** 最大推力：**20 N**（推力と速度の相関表をご参照ください）
- ・**スリップ（抜けパルス）・ストール（脱調）検出用ロータリエンコーダフィードバックと自動補正機能付**
- ・コントローラ内蔵・デジタイゼーション接続：T及びAシリーズ製品と接続可

Zaber 社 A-BLQ-E シリーズ製品はコンピュータ制御ベルト駆動高速ステージです。コントローラ・ドライバ及びロータリエンコーダ内、駆動モータは2相ステッパモータ。内蔵された**ロータリエンコーダはクローズドループ制御され、スリップ（抜けパルス）/ストール（脱調）を監視補正**する機能です。48 V 電源を接続すればすぐに使用できます。ステージ端のマニュアル操作ノブにて滑らかな手動操作ができます：ノブを押して保持すれば速度モードから位置モードへ切り替わり、回せばステージが動作開始します。ステージはどんなコンピュータの RS232 ポートにも接続でき、最高 254 台までの A シリーズ、及び T シリーズデバイスとデジタイゼーション接続ができます。ユニットに装着されている 6 ピンミニ DIN ケーブルにてユニット同士を近距離で結線することができます。ユニット同士が離れている場合は標準延長ケーブルが用意されています。**最長ストロークは 2.1 m、最高速度 2.0 m/s**、A-BLQ-E ステージは長距離、軽荷重、高速搬送の用途には最適です。ねじれ剛性が高いので、**最大荷重 20kg** 以内の精密位置決め用途には、**繰り返し精度 10 μm** の最適な位置決めシステムです。

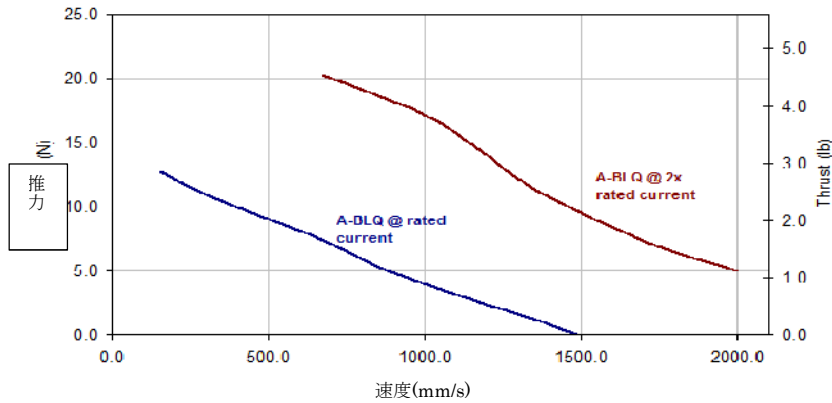
製品	概説	定価
A-BLQ0070-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、 70 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥272,800
A-BLQ0145-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、 145 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥301,400
A-BLQ0295-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、 295 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥329,900
A-BLQ0445-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、 445 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥358,500
A-BLQ0595-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、 595 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥387,000
A-BLQ1045-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、1045 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥415,600
A-BLQ1495-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、1495 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥444,100
A-BLQ2095-E01	ベルト駆動リニアステージ、コントローラ内蔵、2095 mm ストローク、エンコーダ内蔵	¥472,700

A-BLQ-E シリーズグループ仕様

仕様	データ	代替単位
内蔵コントローラ	有り	
マイクロステップサイズ(初期最小分解能)	4.21875 μm	
繰返し精度	< 10 μm	
バックラッシュ	< 50 μm	
最低速度	0.0026 mm/s	
速度分解能	0.0026 mm/s	
エンコーダタイプ	ロータリインクレメンタル(矩形波出力) タイプ	
エンコーダ分解能	500 PPR	2,000 CPR (500x4)
最大推力	20 N	
最大連続推力	20 N	
通信インターフェース	RS-232	
通信プロトコル	Zaber ASCII, Zaber Binary	
最大中心荷重	200 N	44.9 lb
最大カンチレバー荷重	600 N-cm	1,132.9 oz-in
機械ガイドタイプ	ローラベアリング	
垂直方向振れ	< 13 μm	< 0.000512 "
水平方向振れ	< 13 μm	< 0.000512 "
最大電流消費	810 mA	
電源	24-48 VDC	
モータ 1 回転での直線移動距離	53.97 mm	
1 回転でのモータステップ数	200	
モータタイプ	2 相ステップパーモータ	
インダクタンス	2.8 mH	
初期値分解能	モータステップ(200)の 1/64 分割	
データケーブル結線	ミニDIN 6 M/F	
機械的駆動方式	同期型ベルト駆動	
リミット又はホーム検出	磁気ホームセンサー	
手動操作	20 ディテント付ノブ操作、押しボタン機能有り	
動作軸数	1	
機械取付インターフェース	M6 タップ穴及び 8-32 タップ穴有り	
操作温度範囲	0 から 50 °C迄	
ステージ平行度	< 100 μm	< 0.003937 "
RoHS 適合	準拠	
CE マーキング適合	準拠	

パーツ番号	ストローク	精度 (同一報告)	最高速度	重量
A-BLQ0070-E01	70 mm	200 μm	1100 mm/s	1.62 kg
A-BLQ0145-E01	145 mm	200 μm	1600 mm/	1.82 kg
A-BLQ0295-E01	295 mm	400 μm	2000 mm/	2.147 kg
A-BLQ0445-E01	445 mm	600 μm	2000 mm/s	2.25 kg
A-BLQ0595-E01	595 mm	700 μm	2000 mm/)	2.55 kg
A-BLQ1045-E01	1045 mm	1000 μm	2000 mm/s	3.6 kg
A-BLQ1495-E01	1495 mm	1500 μm	2000 mm/s	3.98 kg
A-BLQ2095-E01	2095 mm	2000 μm	2000 mm/s	4.99 kg

A-BLQ 性能表



A-BLQ 性能表：最大推力：
推力は速度の関数です。データは最大値です。これらの最大値は同時に得る事はできません。（例えば最高速度では最大推力は得られません）

縦軸：推力(N)

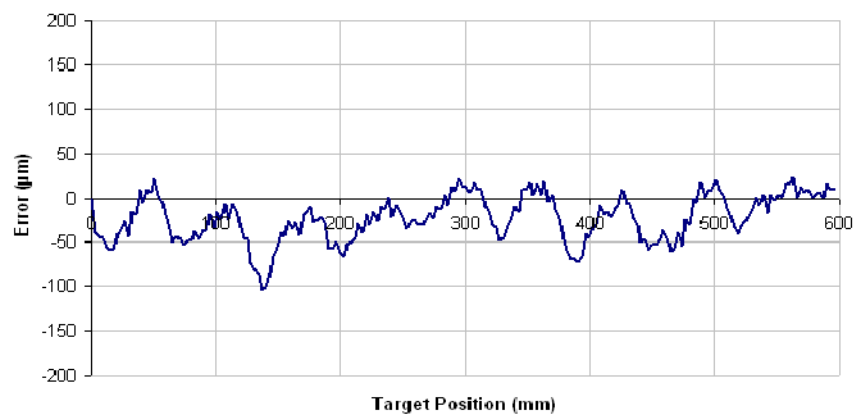
横軸：速度(mm/s)

移動距離 595mm での同一方向
向位置決め精度代表値：

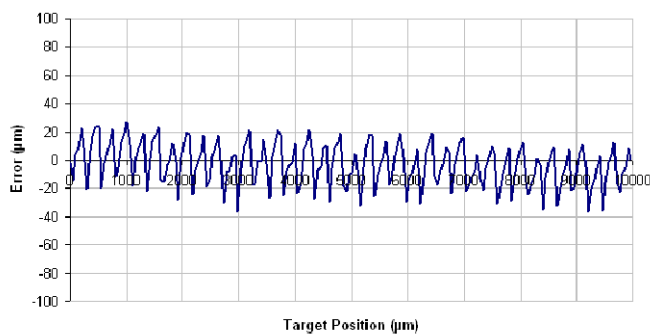
縦軸：位置決め誤差(μ m)

横軸：目標位置(mm)

移動距離 595mm での同一方向位置決め精度代表値：



Typical A-BLQ Unidirectional Accuracy Over 10 mm



移動距離 10 mm での同一方向位置決め精度
代表値：

縦軸：位置決め誤差(μ m)

横軸：目標位置(mm)

A-BLQ 水平動作加速度：

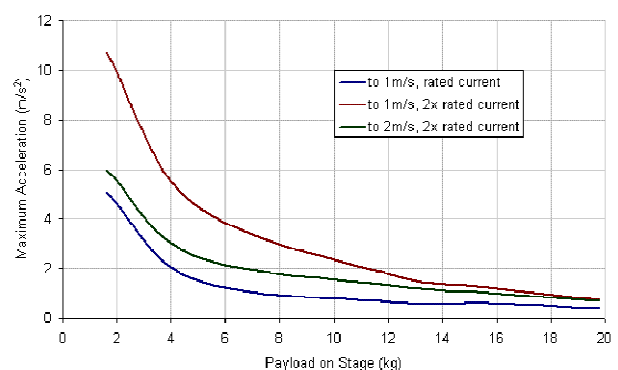
赤カーブ：青カーブの電流値 2 倍で、送り速度
1m/s での搬送荷重と加速度の関係

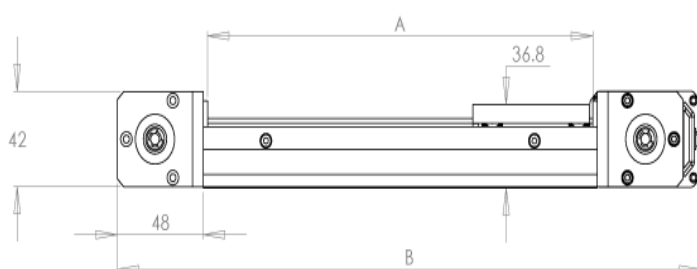
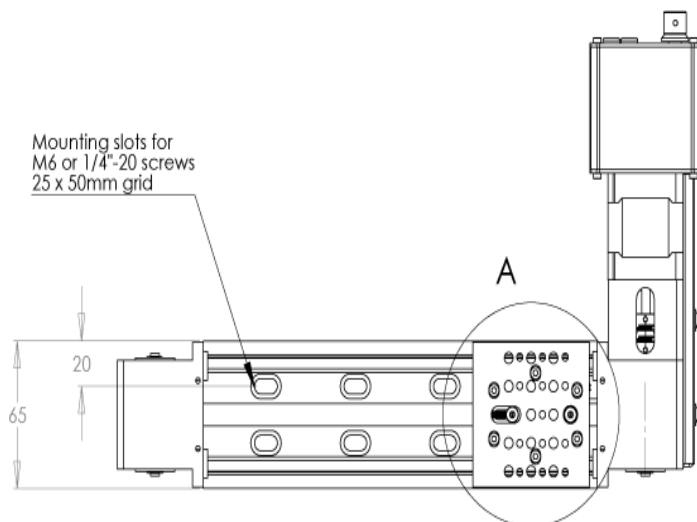
緑カーブ：電流値 2 倍で、送り速度 2m/s で
の搬送荷重と加速度の関係

縦軸：最高加速度(m/s^2)

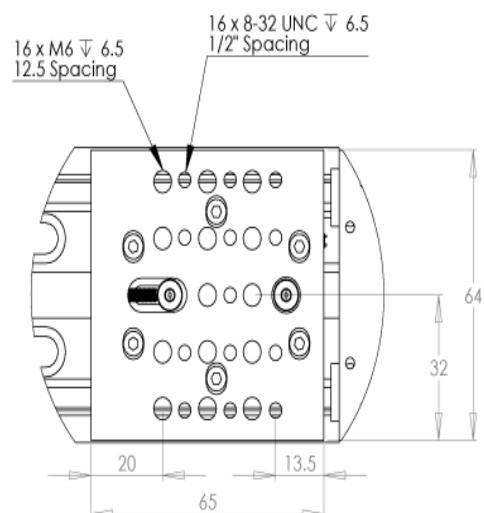
横軸：ステージ搬送荷重(Kg)

A-BLQ Horizontal Acceleration

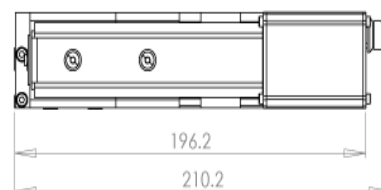




Stage	A	B
A-BLQ0070-E01	140.3	251
A-BLQ0145-E01	215.3	326
A-BLQ0295-E01	365.3	476
A-BLQ0445-E01	515.3	626
A-BLQ0595-E01	665.3	776
A-BLQ1045-E01	1117.3	1228
A-BLQ1495-E01	1567.3	1678
A-BLQ2095-E01	2167.3	2278



DETAIL A
SCALE 1 : 1



Zaber A-BLQ Motorized Stage
Dimensions in mm

パーツ番号規定

A-BLQ 0070 - E01

Travel*	
0070	= 70 mm
0145	= 145 mm
0295	= 295 mm
0445	= 445 mm
0595	= 595 mm
1045	= 1045 mm
1495	= 1495 mm
2095	= 2095 mm

Encoder Options	
E01	= Rotary quadrature encoder, 500 CPR

テクノロジーリンク株式会社
TECHNOLOGY LINK, LTD.

〒171-0022 東京都豊島区南池袋 1-16-20
ぬかりやビル 6 階

Tel: 03-6781-9536 Fax: 03-6871-9537

E-mail: ktomita@technology-l.com

URL: <http://www.technology-link.jp>